



Ciencia e Ingeniería Neogranadina
ISSN: 0124-8170
ISSN: 1909-7735
Universidad Militar Nueva Granada

Cárdenas, Elsa Adriana
Editorial

Ciencia e Ingeniería Neogranadina, vol. 32, núm. 1, 2022, Enero-Junio, pp. 7-8
Universidad Militar Nueva Granada

DOI: <https://doi.org/10.14482/INDES.30.1.303.661>

Disponible en: <https://www.redalyc.org/articulo.oa?id=91172083001>

- Cómo citar el artículo
- Número completo
- Más información del artículo
- Página de la revista en redalyc.org



Sistema de Información Científica Redalyc
Red de Revistas Científicas de América Latina y el Caribe, España y Portugal
Proyecto académico sin fines de lucro, desarrollado bajo la iniciativa de acceso
abierto

Editorial / Editorial / Editorial

DOI: <https://doi.org/10.18359/rcin.6272>

Elsa Adriana Cárdenas*

En este número de la revista *Ciencia e Ingeniería Neogranadina*, el lector podrá encontrar artículos de investigación en temas variados de las diferentes áreas de la ingeniería, principalmente: automatización, estadística aplicada, geociencias, ingeniería civil, ingeniería electrónica, ingeniería industrial, ingeniería de telecomunicaciones y robótica. En total son ocho artículos, todos ellos investigativos.

En estadística aplicada se publica un artículo: “Estimación de la función de confiabilidad usando remuestreo Jackknife y transformaciones” [1].

Este artículo presenta cómo el análisis de datos en confiabilidad puede mejorar las estimaciones intervalares cuando los porcentajes de censura son altos.

En geociencias se publica un artículo: “Amplitud de la aceleración de la componente vertical de los sismos en Colombia” [1].

El artículo presenta la caracterización de la amplitud de la aceleración del componente vertical de los sismos moderados y fuertes (magnitud de momento $M_w > 4$) en Colombia entre los años 1993 y 2020.

En ingeniería civil se publican dos artículos: “Evaluación de una mezcla asfáltica con incorporación de agregados reciclados de concreto,

tratados superficialmente con una solución química de sulfato de magnesio” [1].

“Periodo de desempeño de mezclas prefabricadas almacenadas para actividades de parcheo, caso aplicado Bogotá D.C.” [2].

En [1] los autores analizaron el comportamiento en laboratorio de agregados reciclados de concreto (RCA) cuando son incorporados como agregado grueso en una mezcla asfáltica densa en caliente MDC-19 para evaluar los resultados en la resistencia de dichas mezclas.

En [2] los autores presentan los resultados de una investigación cuyo objetivo era determinar el periodo de desempeño de unas mezclas prefabricadas utilizadas para actividades de parcheo en pavimento flexible.

En ingeniería industrial se publica un artículo:

“A multiobjective stochastic optimization scheme for the problem of chemical production for sugarcane companies” [1].

En este artículo los autores presentan un esquema de optimización estocástica multiobjetivo para la planificación de la producción de empresas azucareras bajo incertidumbre.

En ingeniería electrónica y de telecomunicaciones se publican dos artículos:

* Editora - revista Ciencia e Ingeniería Neogranadina Email: revistaing@unimilitar.edu.co
ORCID: <https://orcid.org/0000-0002-8587-4625>

“Diseño y análisis sistémico de una red *backhaul* autogestionable en topologías estrella y anillo para conectividad rural en Caldas” [1].

“A *hybrid approach variable selection algorithm based on mutual information for data-driven industrial soft sensors applications*” [2].

En [1] los autores validan una metodología de diseño de una red inalámbrica de telecomunicaciones, con el fin de facilitar la conectividad rural en zonas andinas de Colombia.

En [2] los autores proponen un algoritmo de selección de variables para el modelamiento de sensores virtuales.

En robótica se publica un artículo:

“AutoNavi3AT, interfaz software para navegar autónomamente en vías urbanas usando visión omnidireccional y un robot móvil” [1].

En este artículo los autores presentan la herramienta de software AutoNavi3AT, basada en visión por computador, cuyo objetivo es el seguimiento de vías urbanas para robots móviles y vehículos autónomos.