



Orinoquia

ISSN: 0121-3709

orinoquia@unillanos.edu.co

Universidad de Los Llanos

Colombia

Suárez L, Arnol S; Jiménez L, Andrés F; Castro-Franco, Mauricio; Cruz-Roa, Angel
Clasificación y mapeo automático de coberturas del suelo en imágenes satelitales
utilizando Redes Neuronales Convolucionales
Orinoquia, vol. 21, núm. 1, 2017, pp. 64-75
Universidad de Los Llanos
Meta, Colombia

Disponible en: <http://www.redalyc.org/articulo.oa?id=89659219008>

- Cómo citar el artículo
- Número completo
- Más información del artículo
- Página de la revista en redalyc.org

redalyc.org

Sistema de Información Científica

Red de Revistas Científicas de América Latina, el Caribe, España y Portugal

Proyecto académico sin fines de lucro, desarrollado bajo la iniciativa de acceso abierto

Clasificación y mapeo automático de coberturas del suelo en imágenes satelitales utilizando Redes Neuronales Convolucionales

Classification and automatic mapping of land covers in satellite images using Convolutional Neural Networks

Classificação e mapeamento automático de coberturas do solo em imagens de satélite usando redes neurais convolucionais

Arnol S Suárez L^{1}; Andrés F Jiménez L^{2*}; Mauricio Castro-Franco³; Angel Cruz-Roa⁴*

¹ Ingeniero electrónico

² Ingeniero electrónico, MSc, estudiante de doctorado en ingeniería – mecánica mecatrónica, Grupo de investigación Un-Robot, UNAL, Bogotá, Colombia

³ Ingeniero Agrónomo, Dr.Sc, estudiante de Posdoctorado en Ciencias Agrarias Consejo Nacional de Investigaciones Científicas y Técnicas CONICET, Buenos Aires, Argentina.

⁴ Ingeniero de Sistemas, MSc, PhD, grupo de Investigación GITECX, Facultad de Ciencias Básicas e Ingeniería, Universidad de los Llanos, Villavicencio, Colombia.

* Grupo de investigación Macrypt, Facultad de Ciencias Básicas e Ingeniería, Universidad de los Llanos, Villavicencio, Colombia

Email: aacruz@unillanos.edu.co

Recibido: febrero 23 de 2017

Aceptado: abril 14 de 2017

Resumen

La clasificación de cobertura del suelo es importante para estudios de cambio climático y monitoreo de servicios ecosistémicos. Los métodos convencionales de clasificación de coberturas se realizan mediante la interpretación visual de imágenes satelitales, lo cual es costoso, dispendioso e impreciso. Implementar métodos computacionales permite generar clasificación de coberturas en imágenes satelitales de manera automática, rápida, precisa y económica. Particularmente, los métodos de aprendizaje automático son técnicas computacionales promisorias para la estimación de cambios de cobertura del suelo. En este trabajo se presenta un método de aprendizaje automático basado en redes neuronales convolucionales de arquitectura tipo ConvNet para la clasificación automática de coberturas del suelo a partir de imágenes Landsat 5 TM. La ConvNet fue entrenada a partir de las anotaciones manuales por medio de interpretación visual sobre las imágenes satelitales con las que los expertos generaron el mapa de cobertura del parque nacional el Tuparro, de los Parques Nacionales Naturales de Colombia. El modelo de validación se realizó con datos de los mapas de coberturas del Amazonas colombiano realizado por el Sistema de Información Ambiental de Colombia. Los resultados obtenidos de la diagonal de la matriz de confusión de la exactitud promedio fue de 83.27% en entrenamiento y 91.02% en validación; para la clasificación en parches entre Bosques, áreas con vegetación herbácea y/o arbustiva, áreas abiertas sin o con poca vegetación y aguas continentales.

Palabras Clave: Aprendizaje automático, coberturas de suelo, parques naturales, redes neuronales convolucionales, teledelección.

Abstract

Land cover classification is important for studies of climate change and monitoring of ecosystem services. Conventional coverage classification methods are performed by the visual interpretation of satellite imagery, which is expensive and inaccurate. Implementing computational methods could generate procedures to classify coverage in satellite images automatically, quickly, accurately and economically. Particularly, automatic learning methods are promising computational methods for estimating soil cover changes. In this work we present an automatic learning method based on convolutional neural networks of ConvNet type architecture for the automatic classification of soil coverings from Landsat 5 TM images. The ConvNet was trained from the manual annotations by means of visual interpretation on the satellite images with which the experts generated the map of Tuparro national park, of National Natural Park of Colombia. The validation model was performed with data from the Colombian Amazon cover maps made by the Colombian Environmental Information System. The results obtained from the diagonal of the confusion matrix of the average accuracy were 83.27% in training and 91.02% in validation; for the classification in patches between forests, areas with herbaceous and / or shrub vegetation, open areas with or without vegetation and Inland waters.

Keywords: *Automatic learning, land cover, natural parks, convolutional neural networks, remote sensing.*

Resumo

A classificação da cobertura da terra é importante para estudos de mudanças climáticas e monitoramento dos serviços dos ecossistemas. Os métodos convencionais de classificação de cobertura são feitos através da interpretação visual de imagens de satélite, que é caro, dispendioso e impreciso. Implementar métodos computacionais poderia gerar procedimentos de classificação de cobertura em imagens de satélite de forma automática, rápida, precisa e econômica. Particularmente, métodos de aprendizado de máquina são promissores métodos computacionais para estimar a cobertura do solo e mudanças. Neste artigo apresentamos um método de aprendizado de máquina baseado em rede neural tipo ConvNet para a classificação automática de cobertura do solo a partir de imagens TM do Landsat 5. A rede ConvNet foi treinada com anotações manuais através da interpretação visual das imagens de satélite que os especialistas geraram o mapa de cobertura do Parque Nacional Tuparro, Colômbia Parque Nacional Natural. A validação do modelo foi realizada com cobertura de mapa de dados da Amazônia colombiana pelo Sistema de Informação Ambiental da Colômbia. Os resultados da diagonal da matriz de confusão da precisão média foram de 83,27% e 91,02% na validação; para a classificação em manchas entre florestas, áreas com vegetação herbácea e / ou arbusto, áreas abertas com pouca ou nenhuma vegetação e águas interiores.

Palavras-chave: *Aprendizagem de máquina, cobertura do solo, parques naturais, rede neural convolucional, sensoriamento remoto.*

Introducción

La cobertura del suelo hace referencia a la información del material físico en la superficie de la tierra y el uso del suelo se asocia a las modificaciones hechas sobre esta cobertura por el hombre. La detección de cambios de cobertura o uso, es el proceso de identificar los cambios en un área o fenómeno ambiental mediante la observación en diferentes momentos de tiempo (Berberoglu *et al.*, 2009). La clasificación de cobertura del suelo es importante para estudios de cambio climático y monitoreo de servicios ecosistémicos (Rodríguez *et al.*, 2012) además de ser vital en los estudios del cambio climático global, fenómenos naturales, monitoreo y cuantificación de recursos, entre otros (Backoulou *et al.*, 2015; Bokusheva *et al.*, 2016; Eisavi *et al.*, 2015).

La clasificación de coberturas del suelo, consiste en estimar los tipos de coberturas en un área determinada ya sea usando observación visual o métodos computacionales. La clasificación de coberturas, es aplicada a cartografía (Eisavi *et al.*, 2015), monitoreo de recursos

naturales (Chen *et al.*, 2006), cambios en la biodiversidad de un área analizando los índices de vegetación (Bokusheva *et al.*, 2016) y monitoreo de cultivos en busca de infecciones (Otukey *et al.*, 2010).

El procesamiento de información adquirida mediante teledetección se ha utilizado para el estudio de las coberturas del suelo, en especial las imágenes satelitales (Shao *et al.*, 2012). La teledetección usa la reflectancia de la tierra para obtener información de los materiales y características de su superficie (Warner *et al.*, 2009). Gracias a la resolución espacial y espectral de las imágenes adquiridas, se puede cubrir áreas extensas y gracias a las bandas que poseen de las regiones del espectro electromagnético (usualmente de 2 a 10 bandas espectrales - multiespectrales), se pueden estudiar aspectos fenológicos de la cobertura terrestre. Las imágenes de satélite se estudian como la representación visual de la reflectancia de la tierra adquirida por el sensor particular, en donde se han desarrollado procedimientos de representación de esta información, como las firmas espectrales y los índices de vege-

tación. Las principales regiones espectrales utilizadas para el estudio de la superficie de la tierra son: visible (Azul, Verde, Rojo), infrarrojo cercano, infrarrojo de onda corta, infrarrojo de onda media, infrarrojo de onda larga o térmico, microondas y radar (Schowen-gerdt, 2007).

La clasificación de tipos de cobertura del suelo es una tarea que demanda capacidad de cómputo, debido a la gran cantidad de datos que se tiene que procesar, por lo cual, se establece la necesidad de aplicar métodos computacionales suficientemente rápidos y efectivos. El aprendizaje computacional es una rama de la inteligencia artificial cuyo objetivo es desarrollar técnicas, métodos y algoritmos que permiten que los computadores aprendan a reconocer patrones a partir de datos de un modelo de inferencia con propósitos predictivos (Alpaydin, 2014). Estos métodos son cada vez más utilizados en la clasificación de imágenes de teledetección en aplicaciones de monitoreo de recursos naturales (Mishra, 2015).

Entre los tipos de algoritmos de aprendizaje automático se destacan dos, el aprendizaje supervisado y el aprendizaje no supervisado. El aprendizaje supervisado ocurre cuando se proporciona al modelo de entrenamiento datos conocidos, es decir cuando se sabe a qué clase pertenece cada uno. De hecho, estos algoritmos han sido ampliamente utilizados en la clasificación de coberturas del suelo como es el caso de los métodos de soporte vectorial (Wang, 2013). En los algoritmos de aprendizaje no supervisado el modelo de entrenamiento está formado por entradas y no se tiene información a qué clase pertenecen los datos, por lo tanto, su objetivo es agrupar los datos por características o patrones similares en un número definido de clases.

Con el fin de disminuir el costo y el error humano, se han investigado métodos computacionales para mejorar el rendimiento y la precisión de la clasificación de coberturas del suelo (Thonfeld *et al.*, 2011). Previamente se han empleado entre otros métodos de aprendizaje computacional: los árboles de decisión (Rodríguez-Galiano *et al.*, 2012), las cadenas de Markov (Halmy *et al.*, 2015), la diferenciación de imágenes y cambio del vector de análisis (Berberoglu *et al.*, 2009), determinados a través de la matriz de transición de los mapas de cobertura (Romero-Ruiz, 2012), el análisis de componentes principales (ACP) (Romero *et al.*, 2012), las firmas espectrales y los índices de vegetación (Backoulou *et al.*, 2015).

El método de clasificación automática de Máxima Verosimilitud (en inglés, Maximum Likelihood - ML) ha

sido uno de los más usados en los últimos 40 años en coberturas de la tierra (Warner *et al.*, 2009), (Otukey *et al.*, 2010). En la actualidad, los algoritmos de aprendizaje computacional como las máquinas de soporte vectorial (en inglés, Support Vector Machine - SVM) y Bosques Aleatorios (en inglés, Random Forest - RF), han sido ampliamente utilizados para la clasificación automática con resultados de precisión general de 86.5 % (Eisavi *et al.*, 2015) y 95.10 % de precisión de clasificación (Liu *et al.*, 2013). Entre las medidas de desempeño y evaluación en la clasificación de coberturas y uso del suelo se utiliza el coeficiente de Kappa de Cohen (Wang *et al.*, 2016) y en algoritmos de aprendizaje computacional se utiliza el promedio de exactitud sobre la matriz de confusión de los datos de salida (Al Obeidat, 2015).

Las Redes Neuronales Convolucionales (en inglés - Convolutional Neural Networks - CNN), son un método bio-inspirado de aprendizaje computacional, y han demostrado ser eficientes en diferentes áreas, como en el reconocimiento de voz (Huang, Li, y Gong, 2015), así como en clasificación automática de imágenes de personas por género, ropa inferior y superior (Perlin *et al.*, 2015), aplicaciones en imágenes médicas como en la detección de cáncer de mama invasivo (Wang *et al.*, 2014), (Cruz-Roa *et al.*, 2014) y diferenciación de tumor meduloblastoma (Cruz-Roa *et al.*, 2015).

En Colombia, la investigación de métodos automáticos para la creación de mapas de coberturas de suelo es escasa; el alto costo y el tiempo invertido en su creación están vinculados a la calidad y disposición de imágenes de productos de sensores remotos satelitales, y al juicio del profesional a cargo de la realización del mapa (IDEAM, IGAC, & CORMAGDALENA, 2008). Como ejemplo de estos procedimientos de gran esfuerzo, se tiene la información de los mapas de Parques Nacionales Naturales (PNN) de Colombia (Acevedo, 2012) y del Sistema de Información Ambiental de Colombia (SIAC) (Axesnet S.a.S, 2012); que son utilizados en esta investigación.

Este trabajo presenta el desarrollo y evaluación de un método computacional basado en redes neuronales convolucionales para la clasificación de suelos con la definición de clases del segundo nivel: bosques, áreas con vegetación herbácea y/o arbustiva, áreas abiertas, sin o con poca vegetación y áreas hmedas continentales. Clases definidas por leyenda nacional de coberturas de la tierra metodología CORINE Land Cover, adaptada para Colombia, escala 1:100.000 (Ministerio del Medio Ambiente, 2010).

El método propuesto empieza con la construcción de un conjunto de entrenamiento con el mapa de cobertura de suelo del parque nacional el Tuparro realizado por PNN, con el cual se entrenó una Red Neuronal Convolutiva de arquitectura ConvNet, mientras que en el conjunto de validación se evaluó con los mapas de coberturas del Amazonas del 2007 realizado por el SIAC. De esta forma, se generaron predicciones de mapas de cobertura con el modelo entrenado y validado de la ConvNet.

El artículo está dividido en secciones, en *Materiales y Métodos* se presenta la metodología de la técnica propuesta para la clasificación de las coberturas del suelo, así como el conjunto de datos generados para el entrenamiento y validación para la CNN, en *Resultados* se presentan los resultados obtenidos en gráficas y tablas, mientras que en la sección *Discusión* se analizan estos resultados obtenidos de los experimentos realizados. Finalmente, en la última sección *Conclusiones* se dan a conocer las principales conclusiones del método de clasificación y mapeo automático de coberturas del suelo en imágenes satelitales utilizando redes neuronales convolucionales.

Materiales y métodos

Método computacional para la clasificación de coberturas del suelo a partir de imágenes satelitales.

La implementación de las CNN en la tarea de clasificación de coberturas del suelo presenta un reto completamente nuevo y diferente a los trabajos anteriormente

mencionados, con pocos o ningún trabajo realizado en el área de coberturas de suelos, por lo que en esta sección se describe la metodología utilizada para la implementación de las CNN, desde la generación del conjunto de entrenamiento y validación hasta la implementación y comparación con métodos tradicionales actuales.

Para el desarrollo de este trabajo se realizó el procedimiento explicado en la Figura 1. Inicialmente se diseñó e implementó un algoritmo de preprocesamiento de la información espectral de imágenes satelitales Landsat 5 TM que permitiera obtener los mapas tiles como conjunto de entrenamiento y validación, teniendo en cuenta los aspectos relacionados con la georreferenciación y la corrección de defectos tanto en imágenes como en mapas de insumo. Luego se desarrolló la etapa de extracción de muestras de regiones cuadradas de terreno de las clases sobre las imágenes satelitales para la generación del conjunto de entrenamiento y validación. Posteriormente, se realizó el algoritmo de CNN para los procesos de entrenamiento y validación para poder entrenar el modelo final. Finalmente se realizaron predicciones de mapas de cobertura con el modelo de la CNN y se calculó la similitud entre los mapas reales anotados por expertos y los generados automáticamente.

Selección y Preprocesamiento

Se utilizó información de cobertura correspondiente a mapas del parque el Tuparro realizado el 2007 por Parques Nacionales Naturales de Colombia (PNN)

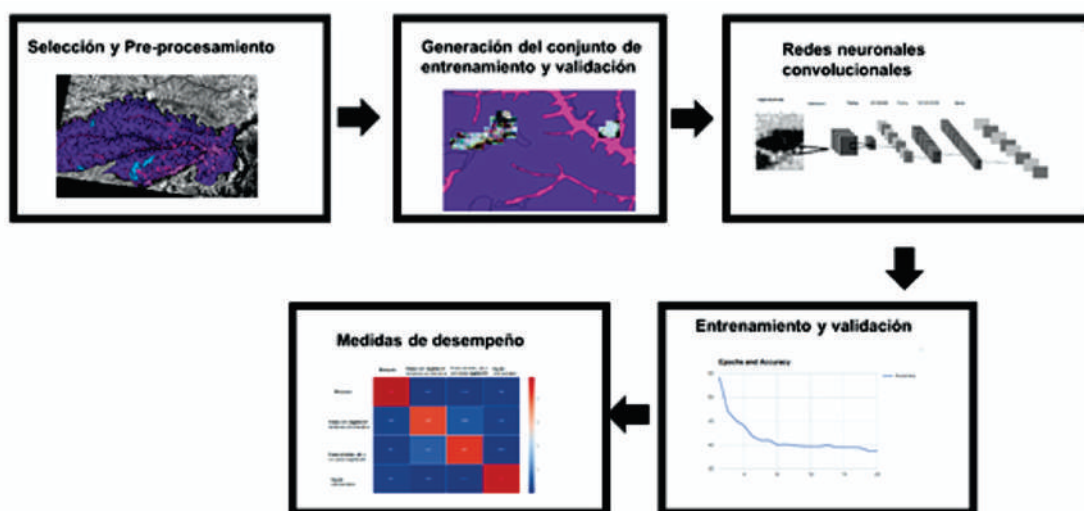


Figura 1. Procedimiento para la clasificación de coberturas de suelo.

Fuente: Autores.

y los mapas de coberturas del Amazonas del 2007, realizados por el Sistema de Información Ambiental de Colombia (SIAC). Los mapas utilizados en este proyecto se pueden observar en la Figura 2. Se descargaron las imágenes satelitales utilizadas para realizar estos mapas de cobertura compuestas por imágenes Landsat 456 21/01/2008, las cuales se utilizaron como insumo para el mapa del parque el Tuparro. De la misma manera para el mapa de cobertura del Amazonas del 2007, se descargaron las imágenes Landsat 658 2008/04/08, que cuentan con cobertura de áreas de interés para el estudio. Para garantizar que la información corresponda espacialmente, se homogeniza el sistema de referencia de coordenadas (SRC) de imágenes y mapas a Magna-Sirgas de Colombia. El mapa del parque el Tuparro y la imagen satelital se le asigna el SRC Magna-Sirgas 3118 y a las demás imágenes y mapas se le asigna el SRC Magna-Sirgas 3117. Las imágenes Landsat 658 2008/04/08 y Landsat 456 21/01/2008 contienen píxeles con gran cantidad de nubosidad, lo cual introduce errores a la hora de procesar la imagen. Por lo tanto, se utilizó el programa QuantumGIS¹ para la eliminación de las áreas que coincidan con las que corresponden con estos comportamientos. Con la ayuda del programa ENVI² se realizó la corrección atmosférica de las imágenes utilizadas en este trabajo y por último se calculó la media y desviación estándar de los datos de entrenamiento. Esta información es necesaria para los procedimientos de normalización de los datos.

Extracción de muestras (regiones cuadradas o parches)

El conjunto de entrenamiento se generó utilizando el mapa del parque el Tuparro con un área de total de 5,564 km² del cual se utilizaron 4,299 km² para realizar la extracción de parches (muestras de las clases) de 20 x 20 píxeles. Para realizar la extracción de los parches se realizó un algoritmo en el lenguaje de programación Python, el cual se encarga de leer las imágenes satelitales y los mapas de cobertura. Los mapas se separaron por clases y se desarrolló el procedimiento de extracción de parches de 20 x 20 x 7 píxeles (Ancho, Alto, Bandas), con pasos (*strides*) de 20 píxeles menos el solapamiento de 50 %, se verificaba que los parches cuadrados tuvieran al menos un 80% de su área perteneciente a una clase, de acuerdo con las regiones anotadas por los expertos en el conjunto de entrenamiento, para que el parche sea

asociado a la clase. Para las clases *áreas abiertas*, sin o con poca vegetación y *áreas hmedas continentales* se les hizo un sobre-muestreo y solapamiento del 80% entre muestras, debido a que las áreas de interés eran muy pequeñas o delgadas (cuando correspondían a ríos). A cada parche de las clases *áreas abiertas*, sin o con poca vegetación y *áreas hmedas continentales* se le realizaron rotaciones de 90 grados e inversiones para generar 8 parches adicionales por clase. A la clase *áreas con vegetación herbácea o arbustiva*, no se le realizó solapamiento para la extracción de muestras, debido a que era la clase que tenía mayor cantidad de área. Se generó un total de 56,935 parches, correspondientes a 683.22 km²; el número de parches por clases se aprecia en la Tabla 1. Los parches generados no son diferenciables a simple vista ya que las imágenes satelitales de cada banda están representadas en escala de grises, como se observa en la Figura 3.

Tabla 1. Número de parches según clases de entrenamiento.

Balance de clases		
Clases	Número de parches	Área total en parches (m ²)
Bosques	17,608	211,296,000
áreas con vegetación herbácea y/o arbustiva	18,303	219,636,000
áreas abiertas, sin o con poca vegetación	12,840	633,264,000
Áreas hmedas continentales	8,184	154,080,000

Fuente: Autores.

Los parches generados de cada clase contienen las siete bandas de la imagen original como se puede apreciar en la Figura 4. Los parches sin información en alguna de sus bandas son desechados. El conjunto de entrenamiento para la CNN necesita estar balanceado (i.e. similar proporción de parches de ejemplo por clase) para que el modelo predictivo no se incline a la clase con el mayor número de muestras (sobreentrenamiento). Por lo tanto, se descartaron datos de algunas de las clases para obtener una cantidad de parches por clase más homogénea, tal como se observa en la Tabla 2.

La información que se utilizó para elaborar el conjunto de validación corresponde a áreas de interés del mapa de cobertura del Amazonas del 2007 con una extensión total de 7,243 km²; se corrió el algoritmo para la extracción de parches generando un total de 21,584 parches, distribuidos como se muestra en la Tabla 3.

¹ <http://www.qgis.org/>

² <http://www.harrisgeospatial.com/ProductsandSolutions/GeospatialProducts/ENVI.aspx>



Figura 2. Mapas utilizados en el estudio. Izquierda: área de interés del mapa de coberturas del Amazonas 2007. Derecha: mapa del Parque Nacional el Tuparro.

Fuente: (Acevedo, 2012), (Axesnet S.a.S, 2012)

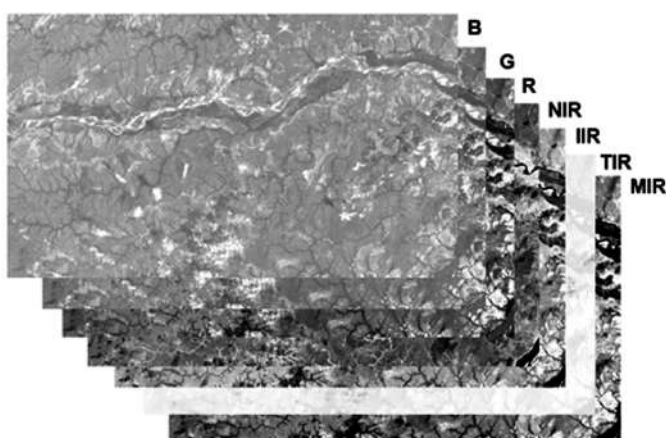


Figura 3. Imagen del satélite Landsat TM 5. B: Azul, G: Verde, R: Rojo, NIR: infrarojo cercano, IIR: Infrarojo intermedio, TIR: Infrarojo termico y MIR: Infrarojo medio.

Fuente: Autores.

Clases	Bandas						
	1	2	3	4	5	6	7
Bosques							
Áreas con vegetación herbácea y/o arbustiva							
Áreas abiertas, sin o con poca vegetación							
Áreas húmedas continentales							

Figura 4. Ejemplo de parches por clase y sus bandas.

Fuente: Autores.

Note que el conjunto de validaci3n no tiene que ser balanceado. Se calcula la media y desviaci3n estandar de todos los parches de entrenamiento para realizar una normalizaci3n puntual estandar sobre todos los parches tanto de entrenamiento como de validaci3n.

Tabla 2. N3mero de parches despues de hacer el balanceo de clases.

Balance de clases		
Clases	N3mero de parches	3rea total en parches (m ²)
Bosques	10,000	120,000,000
reas con vegetaci3n herb3cea y/o arbustiva	10,000	120,000,000
reas abiertas, sin3 o con poca vegetaci3n	10,000	120,000,000
Areas h3medas continentales	8,184	98,208,000

Fuente: Autores.

Tabla 3. N3mero de parches usados en la validaci3n.

Balance de clases		
Clases	N3mero de parches	rea total en parches (m ²)
Bosques	12,927	155,124,000
reas con vegetaci3n herb3cea y/o arbustiva	8,041	96,492,000
reas abiertas, sin3 o con poca vegetaci3n	538	6,456,000
reas h3medas continentales	78	936,000

Fuente: Autores.

Red neuronal convolucional

Las redes neuronales convolucionales son el estado del arte en la clasificaci3n autom3tica de im3genes naturales (Krizhevsky *et al.*, 2012). Las CNN tienen una fase de extracci3n de caracter3sticas y de clasificaci3n. La extracci3n de caracter3sticas consta de una capa de convoluci3n de la imagen de entrada con el filtro (*kernel*) con un n3mero determinado de neuronas y una capa de sub-muestreo o *pooling*, en la cual se reduce la salida de la convoluci3n. Posteriormente contin3a una etapa de reducci3n de dimensionalidad y selecci3n de caracter3sticas relevantes por medio de la capa de *Fully-connected*, y finalmente el modelo entrenado clasifica a qu3 clase pertenece una imagen en particular. Durante el proceso de entrenamiento, se utiliz3 el algoritmo de propagaci3n hacia atr3s (*backpropa-*

gation) usando el gradiente estoc3stico con la CNN, el cual ajusta los pesos de los filtros y reduce el error de clasificaci3n.

Las CNN requieren de conjuntos de datos de entrenamiento grandes, con el fin de ser m3s robustas a la hora de clasificar autom3ticamente. Tambi3n es necesario que los datos de las clases est3n balanceados si es un problema de m3ltiples clases. Tensorflow³ es una librer3a de c3digo abierto de Google que fue seleccionada como herramienta de trabajo para elaborar el algoritmo de aprendizaje autom3tico de CNN de arquitectura ConvNet con el fin de entrenar un modelo para la clasificaci3n de coberturas. El algoritmo cuenta con dos capas de convoluci3n y *pooling*. La primera capa realiza la convoluci3n entre la imagen de entrada y el filtro (*kernel*) donde la imagen de entrada es de 20 x 20 x 7, donde siete es el n3mero de bandas de la imagen satelital, el filtro de 5 x 5 x 7 @ C1 donde C1 es el n3mero de neuronas por capa. A continuaci3n, se realiza la etapa de *pooling* que para este caso corresponde a la funci3n de *Max-pooling*, que hace un submuestreo eligiendo los valores m3ximos de la imagen en una ventana de 2 x 2. Se realiza una vez m3s las etapas de convoluci3n y *pooling*, esta vez la convoluci3n se realiza con los datos de la primera convoluci3n y *pooling* de tama3o 8 x 8 x 7 @ C1 y un segundo filtro kernel de 5 x 5 x C1 @ C2 donde C2 es el n3mero de neuronas de la segunda capa, otra capa de *Max-pooling* y por3ltimo se aplica la capa de neuronas totalmente conectadas (en ingl3s - *fully connected*) que ser3an los datos que entran en el clasificador. Los par3metros definidos para entrenar la CNN se pueden ver en la Tabla 4.

Tabla 4. Par3metros de entrenamiento Red Neuronal Convolucional.

Tasa de aprendizaje	1e ⁻⁵
Decaimiento de la tasa de aprendizaje	0.9
Dropout	0.5
Tama3o de lote	569
N3mero de capas de convoluci3n	2
Neuronas en la primera capa	128
Neuronas segunda capa	256
Capa totalmente conectada	1,024

Fuente: Autores.

³ <https://www.tensorflow.org/>

Entrenamiento

Para realizar el entrenamiento de la CNN se desarrolló un módulo en Python que lee los conjuntos de datos, un 10% para probar el rendimiento de la CNN en entrenamiento y el resto para entrenar el modelo. Devuelve un objeto con atributos (imágenes y etiquetas) con un método que retorna un lote de estos parámetros, los cuales entran a la CNN; una vez completada un ciclo o época, los datos se barajan y vuelven a pasar por la CNN hasta completar el número de once épocas. La primera fase de entrenamiento se realizó a lo largo de once épocas, una época es cuando todos los datos de entrenamiento pasan por la CNN, en la última época número once se realizó una prueba de rendimiento sobre los datos de entrenamiento y validación sobre sus matrices de confusión como se puede apreciar en la Figura 5.

Se continuó entrenando el modelo hasta llegar a la época 27, donde se alcanzaron los datos con mejor desempeño de entrenamiento y validación como se muestra en la Figura 6. Al no encontrar mejora en los resultados obtenidos se detiene el procesamiento, observando una disminución en el error cuadrático medio (EMC) de la clasificación conforme transcurre cada época, como se aprecia en la Figura 7.

Clasificación vista al vuelo

Con el modelo de la CNN entrenado se realizó la predicción a vista de vuelo de los mapas de coberturas de las imágenes del Amazonas 2007. Se recorrió la imagen cada 10 píxeles y se corrió el modelo de la CNN sobre una porción de la imagen devolviendo las coordenadas del punto y la predicción del modelo. Con las coordenadas y predicciones de las clases se implementó una interpolación de vecinos cercanos, así ma-

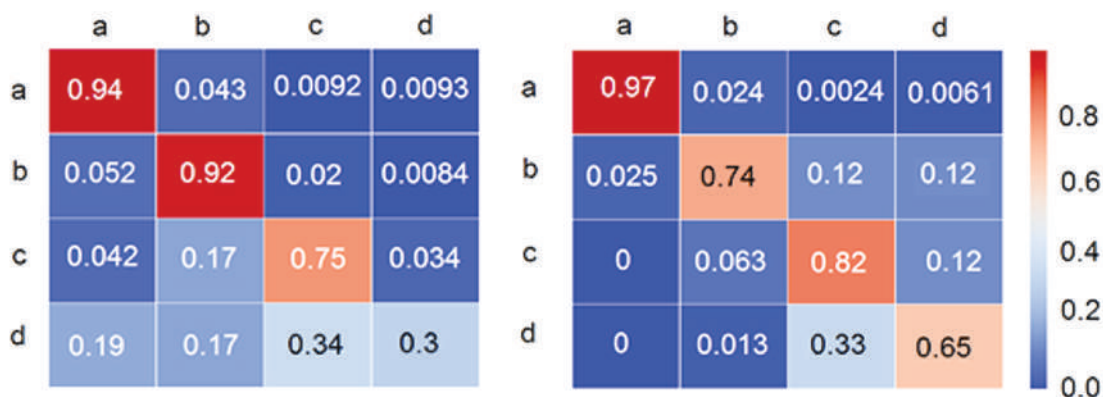


Figura 5. Matriz de confusión para las primeras 11 épocas. **a:** clase bosques, **b:** áreas con vegetación herbácea o arbustiva, **c:** áreas abiertas sin o con poca vegetación y **d:** áreas húmedas continentales [Izquierda Entrenamiento / Derecha Validación].

Fuente: Autores.

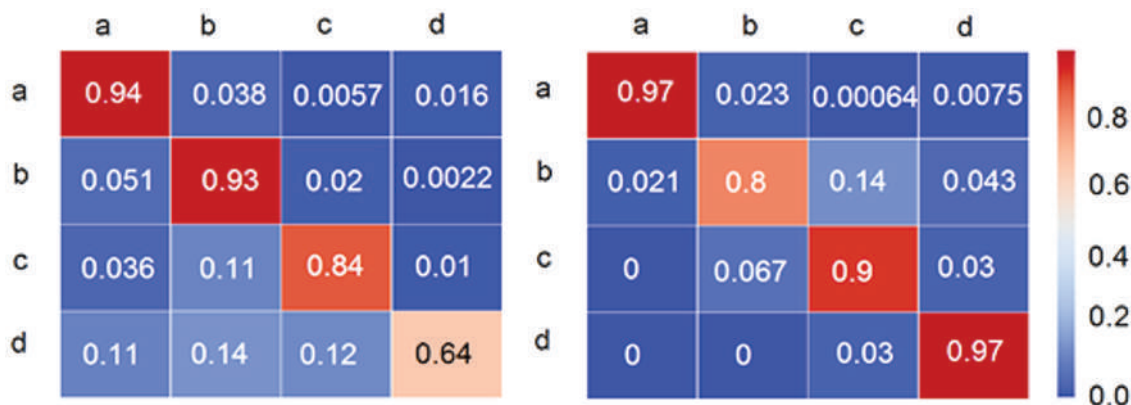


Figura 6. Matriz de confusión para la época 27. **a:** clase bosques, **b:** áreas con vegetación herbácea o arbustiva, **c:** áreas abiertas sin o con poca vegetación, **d:** áreas húmedas continentales [Izquierda Entrenamiento / Derecha Validación].

Fuente: Autores.

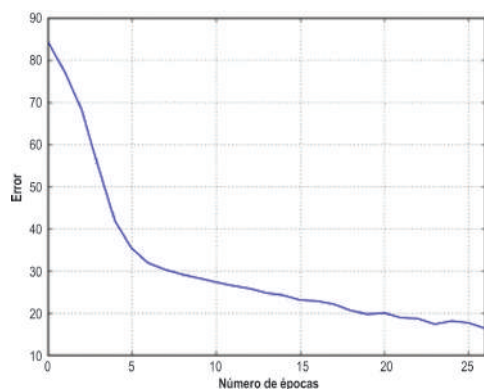


Figura 7. Reducción del error cuadrático medio durante el entrenamiento.

Fuente: Autores.

peando el nuevo mapa predicho por la CNN como se muestra en la Figura 8. Con los mapas realizados con la CNN se calculó el *coeficiente de Dice* para medir la similitud de los mapas reales con los predichos como se puede ver en la Tabla 4. De esta forma, poder comparar la eficiencia del modelo de la CNN en clasificación y mapeo.

Clasificación de cobertura del suelo usando firma espectral

Las firmas espectrales han sido usadas para identificar un amplio tipo de coberturas (Martin *et al.*, 1998). Con el fin de comparar los mapas predichos con la CNN usando métodos de clasificación tradicionales sin aprendizaje computacional, se realizó una clasificación usando las firmas espectrales de las clases usadas para entrenamiento. Se utilizó un algoritmo de distancia mínima, el cual clasifica a cada píxel y calcula la distancia mínima entre la firma espectral del píxel y cada clase, para asignar la pertenencia del píxel a la clase más cercana (Rujoiu-Mare *et al.*, 2016). Se clasificó y mapeó un mapa con este procedimiento como se aprecia en la Figura 8.

Se utilizó la exactitud promedio sobre la matriz de confusión, la cual muestra el rendimiento por clases de los modelos entrenados previamente y también se determinó la desviación estándar de la diagonal de la matriz de confusión para apreciar el grado de dispersión de exactitud de la CNN entre las clases. Se utilizó el *coeficiente de Dice* para comparar la similitud de los mapas predichos con el modelo entrenado de la CNN y los mapas reales anotados por expertos, como se muestra en la Tabla 5.

Resultados

Se alcanzó un máximo de 83.27% de exactitud promedio sobre los datos de entrenamiento y un 91.02% en validación sobre sus matrices de confusión en parches como se muestra en la Figura 5. Se alcanzó un máximo de 88.7% de similitud al mapa real en la clasificación al vuelo y mapeo sobre la clase 1, un 77.4% en la clase 2, y unos valores mínimos en las clases 3 y 4 de los cuales se discutirá en la siguiente sección. Los *coeficientes de Dice* del mapa generado por la CNN son mayores a los *coeficientes de Dice* del mapa generado por las firmas espectrales y el algoritmo de distancia mínima como se aprecia en la Tabla 5.

Discusión

Los resultados finales obtenidos en rendimiento son altos para el procedimiento realizado con Redes Neuronales Convolucionales. La clasificación y mapeo de las clases 3 y 4 aunque funcionan en parches, en la aplicación práctica son muy difíciles de identificar debido a factores relacionados con la extensión espacial ocupada y la peculiaridad de sus formas, como lo es la clase 4 de áreas hmedas continentales, que hace referencia a los ríos. Las características estructurales y de forma de la clase 4, lo que hace difícil para nuestro modelo poder encontrar un río con un área de forma cuadrada de 600 m², ya que generalmente esta clase se extiende a lo largo y muy poco a lo ancho.

Tabla 5. Similitud entre los modelos probados y los mapas reales.

Coeficiente de Dice				
Modelo	Clase 1	Clase 2	Clase 3	Clase 4
CNN mapa de entrenamiento	0.561	0.864	0.526	0.230
CNN mapa de validación	0.887	0.774	0.073	0.107
Distancia mínima con firmas espectrales entrenamiento	0.576	0.819	0.593	0.054
Distancia mínima con firmas espectrales validación	0.858	0.614	0.122	0.038

Fuente: Autores.

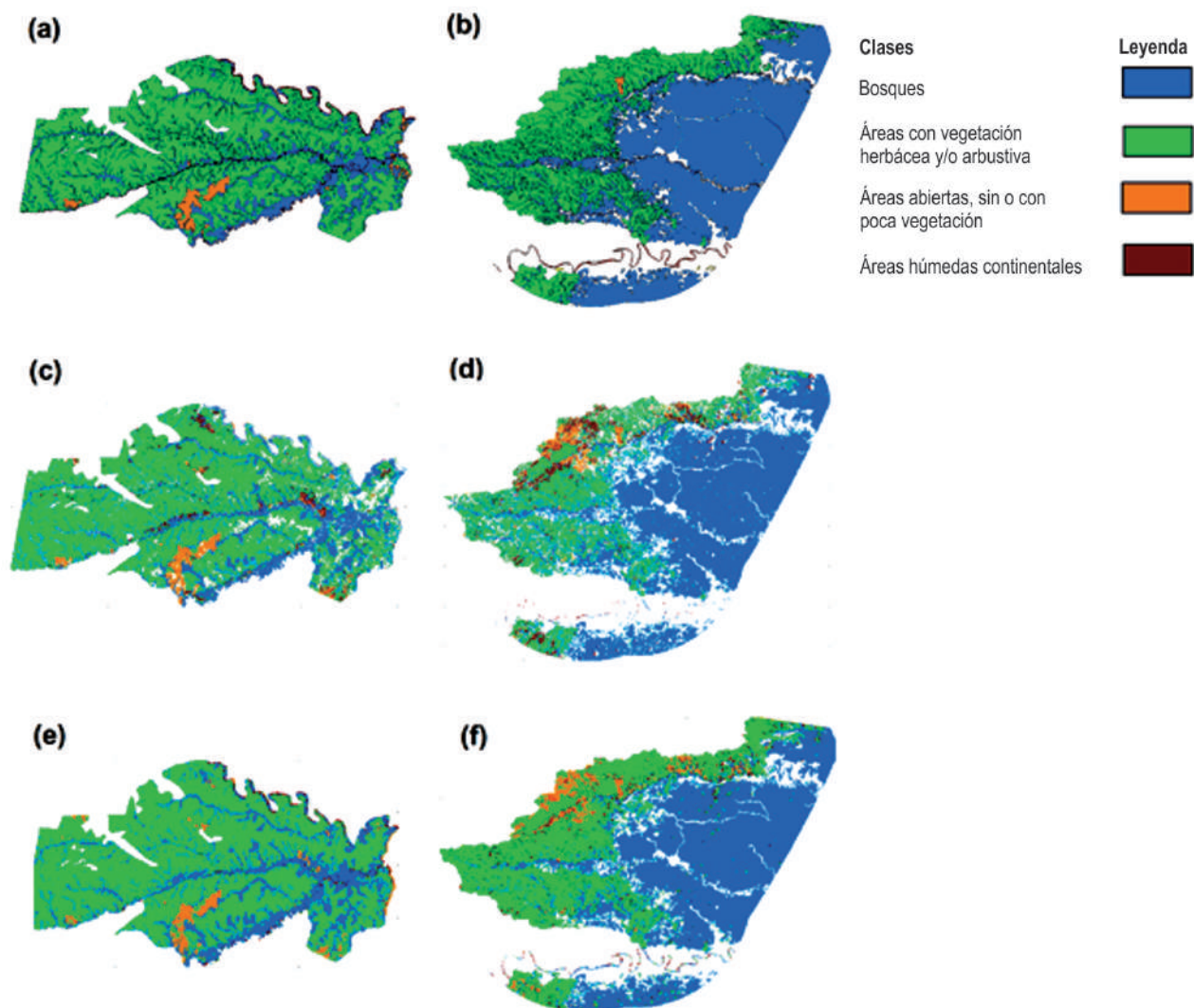


Figura 8. Comparación de mapas originales y los métodos computacionales usados para predecir mapas de cobertura con la CNN y con el procedimiento de firmas espectrales. Mapas utilizados en el estudio. a) Área de interés del mapa de coberturas del Amazonas 2007. b) mapa del Parque Nacional el Tuparro. **Fuente:** (Acevedo, 2012), (Axesnet S.a.S, 2012), c) y d) Mapas correspondientes a la clasificación usando firmas espectrales - algoritmo de distancia mínima, e) y f) Mapas correspondientes a la clasificación usando CNN. **Fuente:** Autores.

La CNN en trabajos anteriores ha demostrado buenos resultados en conjuntos de datos grandes (Krizhevsky *et al.*, 2012), por lo tanto, una cantidad de datos de entrenamiento mayor tiene el potencial de poder mejorar la clasificación y así poder aumentar el promedio de exactitud a 91.02% en validación. Los resultados obtenidos presentan respuestas acertadas y muestran avances en la aplicación de las CNN en la clasificación de coberturas de suelo, comparados con trabajos previos de clasificación de coberturas donde se logró 91.8% de precisión general (Eisavi *et al.*, 2015) with various phenological patterns from satellite imagery, is a particularly challenging task. However, supplementary information,

such as multitemporal data and/or land surface temperature (LST) o un 95.10% de precisión global (Liu *et al.*, 2013). Solo habiendo probado la arquitectura más básica de las CNN y variado unas cuantas variables de las muchas posibles en este problema, indica la posibilidad de lograr obtener mejores resultados continuando con la optimización de las técnicas de preprocesamiento y procesamiento empleadas en este estudio.

Conclusiones

Se logró entrenar un modelo de aprendizaje de redes neuronales convolucionales para la clasificación de co-

berturas de la tierra capaz de distinguir entre 3 clases de bosques, áreas seminaturales y una clase de superficies de agua.

Se desarrolló un módulo para la extracción de parches que tiene muchos de lectura de imágenes y mapas de coberturas, con el cual se generó el modelo de entrenamiento y validación. Además, se generó un módulo de lectura y generación de objetos para el ingreso de lotes de imágenes y etiquetas de las clases a la CNN. Y por último un algoritmo de aprendizaje computacional de arquitectura ConvNet, el cual entrenó el modelo predictivo con un promedio de exactitud del 83.27% en entrenamiento y 91.02% en validación.

La resolución espacial y espectral es un factor determinante en la investigación de clasificación automática de cobertura del suelo. Se puede concluir que el procedimiento con CNN es capaz de clasificar satisfactoriamente coberturas de suelo, al compararlo con un método clásico de clasificación usando firmas espectrales mediante el algoritmo de distancia mínima.

Se planea trabajar con más arquitecturas de redes neuronales buscando lograr la clasificación de más clases de coberturas, además de realizar pruebas de validación de resultados mediante el uso de mapas de coberturas e imágenes de sensores remotos de otros estudios realizados en Colombia o a nivel internacional.

Agradecimientos

Se agradece a la Gobernación del Meta por el crédito-beca condonable de la pasantía de Joven Investigador Arnol Sneider Suarez Londoño en la Universidad de los Llanos y a los grupos de investigación Macrypt y GITECX de la Universidad de los Llanos. Jiménez A. F. expresa su agradecimiento a la Gobernación de Boyacá, por la beca de doctorado de la convocatoria para la formación de capital humano de alto nivel para el departamento de Boyacá - 2015 y también a la Universidad de los Llanos. Cruz-Roa A. A. agradece parte del apoyo a los proyectos de investigación C05-F02-038-2016 y C05-F02-039-2016.

Referencias

Acevedo L, Grupo de planeación y manejo, S. D. G. Y. M. D. A. P. (2012). Parques nacionales naturales de Colombia. Retrieved from <http://mapas.parquesnacionales.gov.co/#>

Axesnet S.a.S. (2012). Sistema de Información Ambiental de Colombia - SIAC. Retrieved from http://www.siac.gov.co/Catalogo_mapas.html

Backoulou GF, Elliott NC, Giles KL, Mirik M. Processed multispectral imagery differentiates wheat crop stress caused by

greenbug from other causes. *Computers and Electronics in Agriculture*. 2015;115:34-39. <https://doi.org/10.1016/j.compag.2015.05.008>

Bokusheva R, Kogan F, Vitkovskaya I, Conradt S, Batyrbayeva M. Satellite-based vegetation health indices as a criteria for insuring against drought-related yield losses. *Agricultural and Forest Meteorology*. 2016;220:200-206. <https://doi.org/10.1016/j.agrformet.2015.12.066>

Cruz-Roa A, Arvalo J, Judkins A, Madabhushi A, González F. 2015. A method for medulloblastoma tumor differentiation based on convolutional neural networks and transfer learning. *International Symposium on Medical Information Processing and Analysis*, 9681, 968103. <https://doi.org/10.1117/12.2208825>

Cruz-Roa A, Basavanthally A, González F, Gilmore H, Feldman M, Ganesan S, Madabhushi A. Automatic detection of invasive ductal carcinoma in whole slide images with convolutional neural networks. *Proc. SPIE*, 2014;9041(216):904103-904115. <https://doi.org/10.1117/12.2043872>

Eisavi V, Homayouni S, Yazdi AM, Alimohammadi A. Land cover mapping based on random forest classification of multitemporal spectral and thermal images. *Environmental Monitoring and Assessment*. 2015;187(5):1-14. <https://doi.org/10.1007/s10661-015-4489-3>

Huang JT, Li J, Gong Y. 2015. An analysis of convolutional neural networks for speech recognition. In *2015 IEEE International Conference on Acoustics, Speech and Signal Processing (ICASSP)* (pp. 4989-4993). IEEE. <https://doi.org/10.1109/ICASSP.2015.7178920>

IDEAM, IGAC, & CORMAGDALENA. (2008). *Mapa de Cobertura de la Tierra Cuenca Magdalena-Cauca: Metodología CORINE Land Cover adaptada para Colombia a escala 1:100.000*. Instituto de Hidrología, Meteorología y Estudios Ambientales, Instituto Geográfico Agustín Codazzi y Corporación Autónoma Regional del río Grande de la Magdalena (Vol. 1).

Krizhevsky A, Sutskever I, Hinton GE. 2012. ImageNet Classification with Deep Convolutional Neural Networks. *Advances In Neural Information Processing Systems*. 1-9. <https://doi.org/http://dx.doi.org/10.1016/j.protcy.2014.09.007>

Liu Y, Zhang B, Wang LM, Wang N. A self-trained semisupervised SVM approach to the remote sensing land cover classification. *Computers and Geosciences*. 2013;59:98-107. <https://doi.org/10.1016/j.cageo.2013.03.024>

Martin M, Newman S, Aber J, Congalton R. Determining forest species composition using high spectral resolution remote sensing data. *Remote Sensing of Environment*. 1998;65(3):249-254. [https://doi.org/10.1016/S0034-4257\(98\)00035-2](https://doi.org/10.1016/S0034-4257(98)00035-2)

Ministerio del Medio Ambiente. (2010). *Leyenda nacional de coberturas de la tierra*.

Perlin HA, Lopes HS. Extracting human attributes using a convolutional neural network approach. *Pattern Recognition Letters*. 2015;68:250-259. <https://doi.org/10.1016/j.patrec.2015.07.012>

Rodríguez-Galiano VF, Ghimire B, Rogan J, Chica-Olmo M, Rigol-Sánchez JP. An assessment of the effectiveness of a random forest classifier for land-cover classification. *ISPRS Journal of*

- Photogrammetry and Remote Sensing. 2012;(67):93-104. <https://doi.org/10.1016/j.isprsjprs.2011.11.002>
- Rujoiu-Mare MR, Mihai B. Mapping Land Cover Using Remote Sensing Data and GIS Techniques: A Case Study of Prahova Subcarpathians. *Procedia Environmental Sciences*. 2016;32:244-255. <https://doi.org/10.1016/j.proenv.2016.03.029>
- Thonfeld F, Feilhauer H, Braun M, Menz G. Robust Change Vector Analysis (RCVA) for multi-sensor very high resolution optical satellite data. *International Journal of Applied Earth Observation and Geoinformation*. 2016;50:131-140. <https://doi.org/10.1016/j.jag.2016.03.009>
- Wang H, Cruz-Roa A, Basavanthally A, Gilmore H, Shih N, Feldman M, Madabhushi A. Mitosis detection in breast cancer pathology images by combining handcrafted and convolutional neural network features. *Journal of Medical Imaging (Bellingham, Wash.)*. 2014;1(3):34003. <https://doi.org/10.1117/1.JMI.1.3.034003>
- Warner TA, Foody GM, Nellis MD. 2009. *The SAGE Handbook of Remote Sensing*. 504. <https://doi.org/10.4135/9780857021052>
- Zhang R, Zhu D. Study of land cover classification based on knowledge rules using high-resolution remote sensing images. *Expert Systems with Applications*, 2011;38(4):3647-3652. <https://doi.org/10.1016/j.eswa.2010.09.019>